

### 5.6.7 Exercice 7

une barre de longueur  $l$  et de masse  $M$  reposant en son milieu sur un pivot fixe est couplée à une masse ponctuelle  $m$  par l'intermédiaire d'un ressort de raideur  $K$  (voir figure 5.11). La masse et la barre sont reliées à un bâti fixe à l'aide de deux ressorts de même raideur  $k_1$ . A l'équilibre, la barre est horizontale et les ressorts sont non déformés.

1. Établir les équations différentielles du mouvement de vibrations de faible amplitude. On posera :  $x_2 = l\theta/2$ ,  $M = 9m$  et  $K = k_1$ .
2. Déterminer les pulsations propres du système  $\omega_{01}$  et  $\omega_{02}$  en fonction de  $\Omega = \sqrt{k_1/m}$
3. Calculer le rapport d'amplitudes dans le deuxième mode de vibration. En déduire les solutions  $x_1(t)$  et  $x_2(t)$  dans ce même mode.

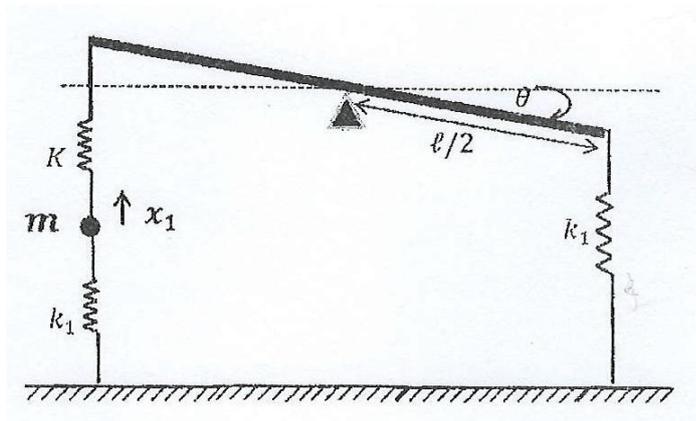


FIGURE 5.11 –

#### Solution

Énergie cinétique

$$T = \frac{1}{2}m\dot{x}_1^2 + \frac{1}{2}\frac{M}{3}\dot{x}_2^2$$

Énergie potentielle

$$U = \frac{1}{2}k_1(x_1^2 + x_1^2) + \frac{1}{2}k(x_2 + x_1)^2$$

Prenant  $K = k_1$ , les équations différentielles du mouvement pour  $x_1$  et  $x_2$  sont données par les équations de Lagrange :

$$\begin{cases} m\ddot{x}_1 + 2k_1x_1 - k_1x_2 = 0 \\ \frac{M}{3}\ddot{x}_2 + 2k_1x_2 - k_1x_1 = 0 \end{cases}$$

Sachant que  $M = 9m$  On note :  $\Omega = \sqrt{\frac{k_1}{m}}$  et en admettant des solution particulières :  $x_i(t) = A_i \cos(\omega t + \phi_i)$ , ce système devient :

$$\begin{cases} (2\Omega^2 - \omega^2)x_1 - \Omega^2x_2 = 0 \\ -\Omega^2x_1 + (2\Omega^2 - 3\omega^2)x_2 = 0 \end{cases}$$

Le système admet une solution si son déterminant est nul :

$$Det = 3\omega^4 - 8\Omega^2\omega^2 + 3\Omega^4 = 0$$

D'où les pulsation propres données par :

$$\begin{cases} \omega_{01} = 0.451 \Omega \\ \omega_{02} = 2.215 \Omega \end{cases}$$

Sachant que :

$$\frac{x_2}{x_1} = \frac{(2\Omega^2 - \omega^2)}{\Omega^2}$$

Le rapport d'amplitudes complexes dans le 2<sup>e</sup>me mode est obtenu en remplaçant  $\omega$  par  $\omega_{01} = 0.451 \Omega$  dans  $\frac{x_2}{x_1}$ . Le rapport  $R$  est donné donc par :  $R = -0.215$ .

D'où les solutions dans ce mode :

$$\begin{cases} x_1(t) = A_{12} \cos(\omega_{02} t + \phi_2) \\ x_2(t) = -0.215 A_{12} \cos(\omega_{02} t + \phi_2) \end{cases}$$