

### 4.7.23 Exercice 23\*

Le dispositif mécanique de la figure 4.42 est un instrument sismique qui consiste en une masse ( $m$ ), un ressort ( $k$ ), un amortisseur ( $c$ ) et un traceur qui donne le mouvement de la masse  $m$  en fonction du temps.

Soit  $x(t)$  le mouvement de la masse  $m$  et  $y(t)$  le mouvement de la base que l'on suppose de la forme  $y(t) = Y \sin \omega t$ .

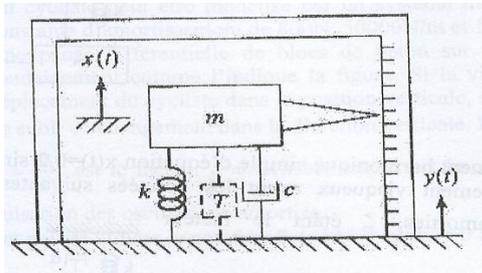


FIGURE 4.42 –

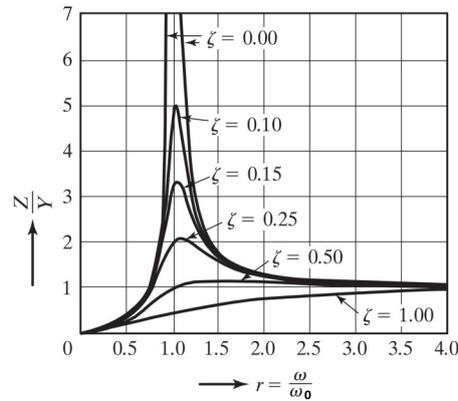


FIGURE 4.43 –

1. Établir, l'équation du mouvement de la masse  $m$  en fonction du déplacement relatif  $z(t) = x(t) - y(t)$ .
2. Déterminer la solution stationnaire  $z(t)$ . Cette solution est donnée dans la forme  $z(t) = Z \sin(\omega t - \delta)$ . La variation  $[Z/Y]$  en fonction du rapport des fréquence  $r = \frac{\omega}{\omega_0}$  est donnée dans la figure 4.43.
3. Dans le cas d'un ressort de faible raideur, la pulsation propres  $\omega_0$  est petite devant la pulsation  $\omega$ . Écrire dans ce cas  $z(t)$ , montrer que l'on peut ainsi déterminer l'amplitude  $Y$  des vibrations. Ceci est le principe du vibromètre.
4. Dans le cas d'un ressort de raideur élevé,  $\omega_0$  est grande devant  $\omega$ , montrer que l'on peut déterminer ainsi l'accélération des vibrations  $\omega^2 Y$ . Ceci est le principe de l'accéléromètre. Dites pour quoi les accéléromètres sont préférés aux vibrations.

## Correction de l'exercice 23

1.

$$m \ddot{x} + k(x - y) + c(\dot{x} - \dot{y}) = 0$$

On pose

$$z = x - y \Rightarrow \ddot{z} = \ddot{x} - \ddot{y} \Rightarrow \ddot{x} = \ddot{z} + \ddot{y}$$

$$m(\ddot{z} + \ddot{y}) + kz + c\dot{z} = 0$$

$$m\ddot{z} + kz + c\dot{z} = -m\ddot{y}$$

$$m\ddot{z} + kz + c\dot{z} = m\omega^2 Y \sin \omega t$$

2.

$$Z = \frac{r^2 Y}{\sqrt{[(1 - r^2)^2 + 2\zeta^2 r^2]}}$$

$$\delta = \tan^{-1} \left( \frac{c\omega}{k - m\omega^2} \right)$$

3.

$$\omega \gg \omega_0 \Rightarrow r = \frac{\omega}{\omega_0} \gg 1 \Rightarrow \frac{Z}{Y} \approx 1 \Rightarrow Z = Y$$

4.

$$\omega \ll \omega_0 \Rightarrow r = \frac{\omega}{\omega_0} \ll 1 \Rightarrow \frac{Z}{Y} \approx r^2 \Rightarrow Z = r^2 Y$$