

4.7.13 Exercice 13

Un système constitué d'un disque, homogène, de masse M et de rayon R , peut rouler sans glisser sur un plan horizontal. Ce disque est relié à un bâti par un ressort de raideur k , au point O et d'un amortisseur de coefficient c au point A tel que $|\overrightarrow{OA}| = \frac{R}{2}$. Une masse $m = M/2$ est fixée au disque au point G à une distance $|\overrightarrow{OG}| = a \times R$ tel que $0 < a < 1$. Cette masse est soumise à une force $F(t) = F \cos(\omega t)$.

En considérant les cas des oscillations de faibles amplitudes :

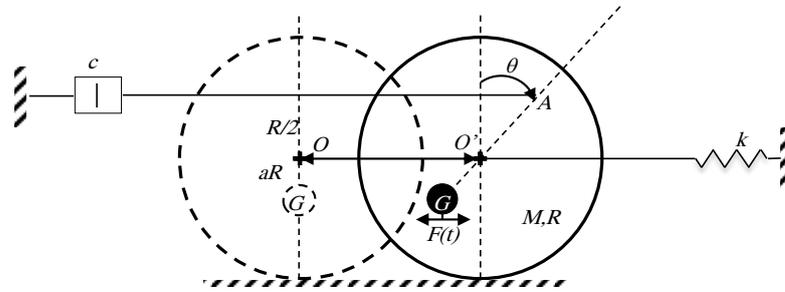


FIGURE 4.27 –

1. Montrer que l'équation différentielle du mouvement du système est de la forme :

$$\left[(6 + 2(1 - a)^2) M \right] \ddot{\theta} + \left[\frac{4kR + 2Mga}{R} \right] \theta + [9c] \dot{\theta} = \frac{4F(t)(1 - a)}{R}$$

2. On considère le cas d'un amortissement critique, déterminer la valeur de k pour laquelle la puissance moyenne fournie au système est nulle.

On donne :

- $M=500$ Kg, $R=1$ m.
- A l'instant $t=0$: $\theta = 0$ rd et $V(0) = 10$ rd/s.
- A l'instant $t = t_1$: $\theta(t_1) = \theta_{max} = 0.5$ rd et $V(t_1) = 0$ rd/s.

Correction de l'exercice 13

Etablir l'équation différentielle du mouvement.

Energie cinétique :

$$T = \frac{1}{2} \left[\frac{3M R^2}{2} \right] \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} \left[\frac{M}{2} (1-a)^2 R^2 \right] \dot{\theta}^2 = \frac{1}{2} \left[\left(\frac{3 + (1-a)^2}{2} \right) M R^2 \right] \dot{\theta}^2$$

Energie potentielle :

$$U = \frac{1}{2} [k R^2] \theta^2 + \frac{M}{2} g a R (1 - \cos \theta) = \frac{1}{2} \left[\frac{2k R^2 + M g a R}{2} \right] \theta^2$$

Fonction de dissipation :

$$D = \frac{1}{2} \left[\frac{9c}{4} R^2 \right] \dot{\theta}^2$$

Le Travail :

$$W = F(t) (1-a) R \theta$$

Equation différentielle du mouvement après simplification

$$\left[(6 + 2(1-a)^2) M \right] \ddot{\theta} + \left[\frac{4k R + 2M g a}{R} \right] \theta + [9c] \dot{\theta} = \frac{4F(t) (1-a)}{R}$$

La puissance moyenne fournie au système est nulle : $\Rightarrow a = 1$

$$\begin{cases} \theta(t) = (A_1 t + A_2) e^{-\lambda t} \\ \dot{\theta}(t) = A_1 t e^{-\lambda t} = A_1 e^{-\lambda t} (1 - \lambda t) \end{cases}$$

$$t = 0 \Rightarrow \begin{cases} \theta(0) = A_2 = 0 \\ \dot{\theta}(0) = A_1 = 10 \end{cases}$$

$$t = t_1 \Rightarrow \begin{cases} \dot{\theta}(t_1) = 10 e^{-\lambda t_1} (1 - \lambda t_1) = 0 \Rightarrow t_1 = \frac{1}{\lambda} \\ \theta(t_1) = 10 t_1 e^{-\lambda t_1} = 10 \frac{1}{\lambda} e^{-\lambda \frac{1}{\lambda}} = 0.5 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \lambda = \frac{20}{e} = 7.35 \Rightarrow \frac{9c}{12M} = \frac{20}{e} \Rightarrow c = \frac{240M}{9e}$$

$$\omega_0^2 = \lambda^2 \Rightarrow \frac{4k R + 2M g}{6MR} = \left(\frac{20}{e} \right)^2 \Rightarrow k = 38045 \text{ N/m}$$